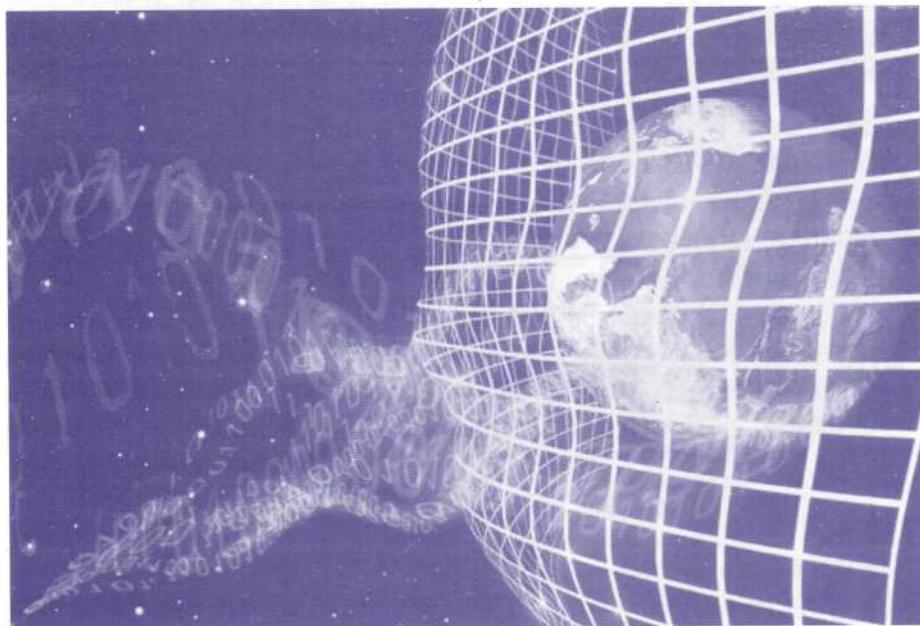


Институт кибернетики им. В.М. Глушкова НАН Украины



Международный  
научно-теоретический  
журнал

**КИБЕРНЕТИКА  
И  
СИСТЕМНЫЙ  
АНАЛИЗ**

**2 2011**



**АЛГОРИТМ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ОПТИМАЛЬНЫХ ПАРАМЕТРОВ  
ПОЛИНОМИАЛЬНОГО ФИЛЬТРА-ЭКСТРАПОЛЯТОРА ВИНЕРА  
ДЛЯ НЕСТАЦИОНАРНЫХ СЛУЧАЙНЫХ ПРОЦЕССОВ,  
НАБЛЮДАЕМЫХ С ПОГРЕШНОСТЯМИ**

**Ключевые слова:** случайный процесс, алгоритм оптимальной экстраполяции.

Пусть исследуемый случайный процесс  $X(t)$  в дискретном ряду точек  $t_i$ ,  $i = 1, I$ , измеряется с некоторой погрешностью  $Y(i)$ , в результате имеет место случайный процесс измерений  $Z(t)$ :

$$Z(i) = X(i) + Y(i). \quad (1)$$

Положим, что получены  $k < l$  первых его значений:  $Z(\mu) = z(\mu)$ ,  $\mu = \overline{1, k}$ . Задача экстраполяции заключается в том, что на основе этой информации и априорных сведений о процессах  $X(t)$ ,  $Y(t)$  требуется получить оптимальную в среднеквадратическом смысле оценку  $\hat{X}(i)$ ,  $i = k+1, I$ , будущих значений соответствующей реализации ненаблюдаемого случайного процесса  $X(t)$ .

Один из наиболее известных методов решения этой задачи — метод Винера [1, 2], согласно которому оценка дальнейших значений  $\hat{X}(i)$ ,  $i = k+1, I$ , реализации случайного процесса  $X(t)$  определяется из соотношения

$$\hat{X} = \sum_{\mu=1}^k h_{\mu}(i)z(\mu), \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (2)$$

В (2)  $h_{\mu}(i)$ ,  $\mu = \overline{1, k}$ , — дискретизированная импульсная переходная характеристика, оптимальные значения которой определяются из системы уравнений

$$\sum_{\mu=1}^k h_{\mu}(i)R_{xz}(j, \mu) = R_{xz}(j, i), \quad j = \overline{1, k}, \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (3)$$

Результат прогноза при использовании метода Винера несмещенный и обеспечивает минимум среднего квадрата ошибки экстраполяции. Однако область применения данного алгоритма существенно ограничена тем, что при его получении использованы предположения о стационарности исследуемого случайного процесса  $X(t)$  и процесса погрешностей измерений  $Y(t)$ . В [3] данное ограничение снято и получено оптимальное в среднеквадратическом смысле решение задачи фильтрации-экстраполяции нестационарного случайного процесса:

$$m_{x/z}^{(\mu)}(i) = \begin{cases} 0, & \mu = 0, \quad i = \overline{1, I}, \\ m_{x/z}^{(\mu-1)}(i) + [z(\mu) - m_{x/z}^{(\mu-1)}(\mu)]\beta_{\mu}(i), & \mu = \overline{1, k}, \quad i = \overline{\mu+1, I}. \end{cases} \quad (4)$$

Алгоритм (4) имеет эквивалентную явную форму записи:

$$m_{x/z}^{(k)}(i) = \sum_{\mu=1}^k z(\mu)b_{\mu}^{(k)}(i), \quad i = \overline{k+1, I}, \quad (5)$$

где

$$b_{\mu}^{(k)}(i) = \begin{cases} b_{\mu}^{(k-1)}(i) - b_{\mu}^{(k-1)}(k)B_k(i), & \mu \leq k-1; \\ \beta_k(i), & \mu = k. \end{cases} \quad (6)$$

Параметры алгоритма (4), (5) являются элементами канонического разложения [4, 5] смешанной случайной последовательности  $\{X'\} = \{Z(1), Z(2), \dots, Z(k), X(k+1), \dots, X(I)\}$ , сочетающей в себе как результаты измерений до  $i=k$ , так и данные о процессе  $X(t)$  для  $i=k+1, I$ :

$$X'(i) = \sum_{\nu=1}^I U_\nu \beta_\nu(i), \quad i = \overline{1, I}; \quad (7)$$

$$U_i = Z(i) - \sum_{\nu=1}^{i-1} U_\nu \beta_\nu(i), \quad i = \overline{1, k}; \quad (8)$$

$$U_i = X(i) - \sum_{\nu=1}^{i-1} U_\nu \beta_\nu(i), \quad i = \overline{k+1, I}; \quad (9)$$

$$D_i = D_z(i) - \sum_{\nu=1}^{i-1} D_\nu \beta_\nu^2(i), \quad i = \overline{1, k}; \quad (10)$$

$$D_i = D_x(i) - \sum_{\nu=1}^{i-1} D_\nu \beta_\nu^2(i), \quad i = \overline{k+1, I}; \quad (11)$$

$$\beta_\nu(i) = \frac{1}{D_\nu} \{R_z(\nu, i) - \sum_{j=1}^{\nu-1} D_j \beta_j(\nu) \beta_j(i)\}, \quad \nu = \overline{1, k}, \quad i = \overline{\nu, k}; \quad (12)$$

$$\beta_\nu(i) = \frac{1}{D_\nu} \{R_x(\nu, i) - \sum_{j=1}^{\nu-1} D_j \beta_j(\nu) \beta_j(i)\}, \quad \nu = \overline{1, k}, \quad i = \overline{k+1, I}; \quad (13)$$

$$\beta_\nu(i) = \frac{1}{D_\nu} \left\{ R_x(\nu, i) - \sum_{j=1}^{\nu-1} D_j \beta_j(\nu) \beta_j(i) \right\}, \quad \nu = \overline{k+1, I}, \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (14)$$

Существенный недостаток алгоритма (4), (5) — предположение о наличии в исследуемом случайном процессе  $X(t)$  только корреляционных связей.

Полиномиальный алгоритм Винера позволяет учесть в решении задачи прогноза стохастические связи более высоких порядков:

$$\hat{X}(i) = \sum_{j=1}^k \sum_{\nu=1}^N h_j^{(\nu)}(i) z^\nu(j), \quad \nu = \overline{1, N}, \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (15)$$

Оптимальные значения дискретизированной импульсной переходной характеристики  $h_j^{(\nu)}(i)$ ,  $j = \overline{1, k}$ ,  $\nu = \overline{1, N}$ ,  $i = \overline{k+1, I}$ , определяются из системы уравнений

$$\sum_{j=1}^k \sum_{\nu=1}^N h_j^{(\nu)}(i) M[Z^\nu(j) Z^l(\mu)] = M[Z^l(\mu) X(i)], \\ j, \mu = \overline{1, k}, \quad \nu, l = \overline{1, N}, \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (16)$$

Однако метод (15), как и фильтр-экстраполатор (2), применяется только для стационарных случайных процессов. В этой связи возникает задача снятия указанного ограничения для нелинейного случая.

#### ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

Пусть исследуемый случайный процесс  $X(t)$  полностью задан в дискретном ряду точек  $t_i$ ,  $i = \overline{1, I}$ , дискретизированной моментной функцией  $M[X^\lambda(\tau) X^\mu(i)]$ ,  $\lambda, \mu = \overline{1, N}$ ,  $\nu, i = \overline{1, I}$ . Также известны стохастические свойства  $M[Y^\lambda(\tau) Y^\mu(i)]$ .

$\lambda, h = \overline{1, N}$ ,  $\nu, i = \overline{1, I}$ , случайного процесса  $Y(t)$  погрешностей измерений. Без ограничения общности последующего изложения положим  $M[X(i)] = 0$ ,  $M[Y(i)] = 0$ ,  $i = \overline{1, I}$ . Необходимо получить оптимальный в среднеквадратическом смысле алгоритм экстраполяции дальнейших значений исследуемого процесса  $X(t)$  по результатам последовательных измерений  $z(\mu)$ ,  $\mu = \overline{1, k}$ .

#### МЕТОД РЕШЕНИЯ

Решение данной задачи можно получить на базе соответствующего полиномиального разложения [6, 7] последовательности  $\{X'\}$ :

$$X'(i) = \sum_{\nu=1}^i \sum_{\lambda=1}^N W_\nu^{(\lambda)} \beta_{\lambda\nu}^{(\lambda)}(i), \quad i = \overline{1, I}. \quad (17)$$

Элементы разложения (17) определяются следующими рекуррентными соотношениями:

$$W_\nu^{(\lambda)} = Z^\lambda(\nu) - \sum_{\mu=1}^{\nu-1} \sum_{j=1}^N W_\mu^{(j)} \beta_{\lambda\mu}^{(j)}(\nu) - \sum_{j=1}^{\lambda-1} W_\nu^{(j)} \beta_{\lambda\nu}^{(j)}(\nu), \quad \nu = \overline{1, k}; \quad (18)$$

$$W_\nu^{(\lambda)} = X^\lambda(\nu) - \sum_{\mu=1}^{\nu-1} \sum_{j=1}^{N-1} W_\mu^{(j)} \beta_{\lambda\mu}^{(j)}(\nu) - \sum_{j=1}^{\lambda-1} W_\nu^{(j)} \beta_{\lambda\nu}^{(j)}(\nu), \quad \nu = \overline{k+1, I}; \quad (19)$$

$$\begin{aligned} D_\lambda(\nu) &= M[\{W_\nu^{(\lambda)}\}^2] = M[Z^{2\lambda}(\nu)] - \sum_{\mu=1}^{\nu-1} \sum_{j=1}^N D_j(\mu) \{\beta_{\lambda\mu}^{(j)}(\nu)\}^2 - \\ &\quad - \sum_{j=1}^{\lambda-1} D_j(\nu) \{\beta_{\lambda\nu}^{(j)}(\nu)\}^2, \quad \nu = \overline{1, k}; \end{aligned} \quad (20)$$

$$\begin{aligned} D_\lambda(\nu) &= M[\{W_\nu^{(\lambda)}\}^2] = \\ &= M[X^{2\lambda}(\nu)] - \sum_{\mu=1}^{\nu-1} \sum_{j=1}^N D_j(\mu) \{\beta_{\lambda\mu}^{(j)}(\nu)\}^2 - \sum_{j=1}^{\lambda-1} D_j(\nu) \{\beta_{\lambda\nu}^{(j)}(\nu)\}^2, \quad \nu = \overline{k+1, I}; \end{aligned} \quad (21)$$

$$\begin{aligned} \beta_{hv}^{(\lambda)}(i) &= \frac{M[W_v^{(\lambda)} Z^h(i)]}{M[\{W_v^{(\lambda)}\}^2]} = \frac{1}{D_\lambda(\nu)} \left\{ M[Z^\lambda(\nu) Z^h(i)] - \right. \\ &\quad \left. - \sum_{\mu=1}^{\nu-1} \sum_{j=1}^N D_j(\mu) \beta_{\lambda\mu}^{(j)}(\nu) \beta_{hv}^{(j)}(i) - \sum_{j=1}^{\lambda-1} D_j(\nu) \beta_{\lambda\nu}^{(j)}(\nu) \beta_{hv}^{(j)}(i) \right\}, \end{aligned} \quad (22)$$

$$\lambda = \overline{1, h}, \quad 1 \leq \nu \leq i \leq k,$$

$$\begin{aligned} \beta_{hv}^{(\lambda)}(i) &= \frac{M[W_v^{(\lambda)} X^h(i)]}{M[\{W_v^{(\lambda)}\}^2]} = \frac{1}{D_\lambda(\nu)} \left\{ M[Z^\lambda(\nu) X^h(i)] - \right. \\ &\quad \left. - \sum_{\mu=1}^{\nu-1} \sum_{j=1}^N D_j(\mu) \beta_{\lambda\mu}^{(j)}(\nu) \beta_{hv}^{(j)}(i) - \sum_{j=1}^{\lambda-1} D_j(\nu) \beta_{\lambda\nu}^{(j)}(\nu) \beta_{hv}^{(j)}(i) \right\}, \\ &\quad \lambda = \overline{1, h}, \quad \nu = \overline{1, k}, \quad i = \overline{k+1}; \end{aligned} \quad (23)$$

$$\beta_{hv}^{(\lambda)}(i) = \frac{M[W_v^{(\lambda)} X^h(i)]}{M[\{W_v^{(\lambda)}\}^2]} = \frac{1}{D_\lambda(\nu)} \left\{ M[X^\lambda(\nu) X^h(i)] - \right.$$

$$-\sum_{\mu=1}^{v-1} \sum_{j=1}^N D_j(\mu) \beta_{\lambda\mu}^{(j)}(v) \beta_{h\mu}^{(j)}(i) - \sum_{j=1}^{\lambda-1} D_j(v) \beta_{\lambda\nu}^{(j)}(v) \beta_{h\nu}^{(j)}(i) \Bigg\}, \quad (24)$$

$\lambda = \overline{1, h}, \quad k \leq v \leq i \leq I.$

В каноническом разложении (17) случайный процесс  $X(t)$  представлен в ис-следуемом ряду точек  $t_i, i = \overline{1, I}$ , с помощью  $N$  массивов  $\{W^{(\lambda)}\}, \lambda = \overline{1, N}$ , некор-релированных центрированных случайных коэффициентов  $W_i^{(\lambda)}, i = \overline{1, I}$ . Данные коэффициенты содержат информацию о значениях  $Z^\lambda(i), \lambda = \overline{1, N}, i = \overline{1, k}$ , и  $X^\lambda(i), \lambda = \overline{1, N}, i = \overline{k+1, I}$ , а координатные функции  $\beta_{hv}^{(\lambda)}(i), \lambda, h = \overline{1, N}, v, i = \overline{1, I}$ , описывают вероятностные связи порядка  $\lambda + h$  между сечениями  $t_v$  и  $t_i, v, i = \overline{1, I}$ .

Предположим, что в результате измерения известно значение  $z(1)$  последова-тельности  $\{X'\}$  в точке  $t_1$ . Следовательно, известны значения коэффициентов  $W_1^{(\lambda)}, \lambda = \overline{1, N}$ :

$$w_1^{(\lambda)} = z^\lambda(1) - M[Z^\lambda(1)] - \sum_{j=1}^{\lambda-1} w_1^{(j)} \beta_{1\nu}^{(j)}(1), \quad v = \overline{1, I}. \quad (25)$$

Подстановка  $w_1^{(1)}$  в (17) позволяет получить полиномиальное каноническое разложение апостериорной случайной последовательности  $\{X'^{(1,1)}\} = X'(i/z_1(1))$ :

$$\begin{aligned} X'^{(1,1)}(i) &= X'(i/z(1)) = z(1) \beta_{11}^{(1)}(i) + \sum_{\lambda=2}^N W_1^{(\lambda)} \beta_{11}^{(\lambda)}(i) + \\ &+ \sum_{\nu=2}^i \sum_{\lambda=1}^N W_\nu^{(\lambda)} \beta_{1\nu}^{(\lambda)}(i), \quad i = \overline{1, I}. \end{aligned} \quad (26)$$

Применение к (26) операции математического ожидания дает оптимальную по критерию минимума среднего квадрата ошибки экстраполяции оценку будущих значений последовательности  $\{X\}$  при условии, что для определения данной оценки используется одно значение  $z(1)$ :

$$m_{x/z}^{(1,1)}(i) = M[X'(i/z(1))] = z(1) \beta_{11}^{(1)}(i), \quad i = \overline{1, I}. \quad (27)$$

Учитывая, что координатные функции  $\beta_{hv}^{(\lambda)}(i), \lambda, h = \overline{1, N}, v, i = \overline{1, I}$ , определяются из условия минимума среднего квадрата ошибки приближения в промежутках между произвольными значениями  $Z^\lambda(v)$  и  $X^h(i)$ , выражение (27) можно обобщить на случай прогнозирования  $x^h(i), h = \overline{1, N}$ :

$$m_{x/z}^{(1,1)}(h, i) = M[X^h(i/z(1))] = z(1) \beta_{h1}^{(1)}(i), \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (28)$$

Конкретизация в (26) второго значения  $w_1^{(2)}$  дает каноническое разложение апостериорной последовательности  $\{X'^{(1,2)}\} = X(i/z_1(1), z_1(1)^2)$ :

$$\begin{aligned} X'^{(1,2)}(i) &= X(i/z(1), z(1)^2) = z(1) \beta_{11}^{(1)}(i) + [z^2(1) - z(1) \beta_{21}^{(1)}(1)] \beta_{11}^{(2)}(1) + \\ &+ \sum_{\lambda=3}^{N-1} W_1^{(\lambda)} \beta_{11}^{(\lambda)}(i) + \sum_{\nu=2}^i \sum_{\lambda=1}^{N-1} W_\nu^{(\lambda)} \beta_{1\nu}^{(\lambda)}(i), \quad i = \overline{1, I}. \end{aligned} \quad (29)$$

Применяя к (29) операцию математического ожидания и используя выра-жение (28), получаем алгоритм экстраполяции по двум значениям  $z_1(1), z_1(1)^2$ :

$$m_{x/z}^{(1,2)}(h,i) = M[X^h(i/z(1), z(1)^2)] = m_{x/z}^{(1,1)}(h,i) + \\ + [z^2(1) - m_{x/z}^{(1,1)}(2,i)]\beta_{11}^{(2)}(1), \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (30)$$

Обобщение полученной закономерности позволяет записать алгоритм прогноза для произвольного числа известных значений:

$$m_x^{(\mu,l)}(h,i) = \begin{cases} m_x^{(\mu,l-1)}(h,i) + (z^h(\mu) - m_x^{(\mu,l-1)}(l,\mu))\beta_{h\mu}^{(l)}(i), & l \neq 1, \\ m_x^{(\mu,N-1)}(h,i) + (z^h(\mu) - m_x^{(\mu-1,N-1)}(l,\mu))\beta_{h\mu}^{(1)}(i), & l = 1. \end{cases} \quad (31)$$

Выражение  $m_{x/z}^{(\mu,l)}(h,i) = M[X^h(i)/z^\nu(j), j = \overline{1, \mu-1}, \nu = \overline{1, N}; z^\nu(\mu), \nu = \overline{1, l}]$  для  $h = 1, l = N, \mu = k$  является несмещенной оптимальной оценкой  $m_{x/z}^{(k,N-1)}(1,i)$  будущего значения  $x(i)$ ,  $i = \overline{k+1, I}$ , при условии, что для вычисления данной оценки используются значения  $z^\nu(j), \nu = \overline{1, N}, j = \overline{1, k}$ , т.е. известны результаты измерений последовательности  $\{X'\}$  в точках  $t_j, j = \overline{1, k}$ .

Выражение для искомой оценки  $m_{x/z}^{(k,N)}(1,i)$  можно записать в следующем виде:

$$m_{x/z}^{(k,N)}(1,i) = \sum_{j=1}^k \sum_{\nu=1}^N z^\nu(j) S_{(j-1)N+\nu}^{(kN)}((i-1)N+1), \quad i = \overline{k+1, I}, \quad (32)$$

где

$$S_{(j-1)N+\nu}^{(\alpha)}(\xi) = \begin{cases} S_{(j-1)N+\nu}^{(\alpha-1)}(\xi) - S_{(j-1)N+\nu}^{(\alpha-1)}(\alpha)\beta_{\text{mod}_N(\xi),j}^{(\nu)}(i), & \alpha-1 \leq (j-1)N+\nu; \\ \beta_{\text{mod}_N(\xi),j}^{(\nu)}([\xi/N]+1), & \alpha = (j-1)N+\nu, \{\xi/N\} \neq 0; \\ \beta_{\text{mod}_N(\xi),j}^{(\nu)}(i)([\xi/N]), & \alpha = (j-1)N+\nu, \{\xi/N\} = 0. \end{cases} \quad (33)$$

При этом средний квадрат погрешности экстраполяции определяется выражением

$$M[X(i)/z^\nu(j), \nu = \overline{1, N}, j = \overline{1, k}) - m_x^{(k,N)}(1,i)] = \\ = M[X^2(i)] - \sum_{j=1}^k \sum_{\nu=1}^N M[(W_j^{(\nu)})^2](\beta_{1j}^{(\nu)}(i))^2, \quad i = \overline{k+1, I}. \quad (34)$$

#### ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ЭКВИВАЛЕНТНОСТИ

В случае, когда прогнозируемый процесс  $X(t)$  и процесс погрешностей измерений  $Y(t)$  стационарны, алгоритм прогноза (15) и (32) совпадают.

Для установления связи между  $h_j^{(\nu)}(i)$  и  $S_{(j-1)N+\nu}^{(kN)}((i-1)N+1)$  рассмотрим подробнее механизм формирования оптимальных значений  $h_j^{(\nu)}(i)$ .

При использовании для прогноза одного измерения  $z(1)$  оптимальное значение коэффициента  $h_1^{(1)}(i)$  согласно (16) определяется из выражения

$$h_1^{(1)}(i) = \frac{M[Z(1)X(i)]}{M[Z^2(1)]}.$$

С учетом свойств элементов канонического разложения (17) и соотношения (33) для поиска значений весовых коэффициентов имеем  $h_1^{(1)}(i) = \beta_{11}^{(1)}(i) = S_1^{(1)}(i)$ .

При использовании для прогноза двух значений:  $z(1), z^2(1)$  система уравнений (16) принимает вид

$$\begin{cases} h_1^{(1)}(i)M[Z(1)Z(1)] + h_1^{(2)}(i)M[Z^2(1)Z(1)] = M[Z(1)X(i)], \\ h_1^{(1)}(i)M[Z(1)Z^2(1)] + h_1^{(2)}(i)M[Z^2(1)Z^2(1)] = M[Z^2(1)X(i)]. \end{cases}$$

Используя метод Гаусса, получаем

$$\begin{cases} h_1^{(1)}(i) + h_1^{(2)}(i) \frac{M[Z^3(1)]}{M[Z^2(1)]} = \frac{M[Z(1)X(i)]}{M[Z^2(1)]}, \\ h_1^{(2)}(i)(M[Z^4(1)] - \frac{M^2[Z^3(1)]}{M[Z^2(1)]}) = M[Z^2(1)X(i)] - \frac{M[Z(1)X(i)]M[Z^3(1)]}{M[Z^2(1)]}. \end{cases} \quad (35)$$

С учетом свойств элементов канонического разложения (17) систему уравнений (35) запишем так:

$$\begin{cases} h_1^{(1)}(i) + h_1^{(2)}(i)\beta_{21}^{(1)}(1) = \beta_{11}^{(1)}(i), \\ h_1^{(2)}(i) = \beta_{11}^{(2)}(i). \end{cases}$$

Из системы вытекают выражения для определения оптимальных значений  $h_1^{(1)}(i)$  и  $h_1^{(2)}(i)$ :

$$h_1^{(1)}(i) = \beta_{11}^{(1)}(i) - \beta_{11}^{(2)}(i)\beta_{21}^{(1)}(1), \quad h_1^{(2)}(i) = \beta_{11}^{(2)}(i).$$

Данные выражения, как и в случае использования одного значения  $z(1)$  для прогноза, совпадают с выражениями для определения весовых коэффициентов алгоритма (32).

Итак, для  $N = 2$ ,  $k = 1$ ,  $h_1^{(1)}(i) = S_1^{(2)}(2i-1)$ ,  $h_1^{(2)}(i) = S_2^{(2)}(2i-1)$ .

Продолжая рассуждения для возрастающих номеров  $N$  и  $k$ , несложно убедиться, что для стационарных случайных процессов алгоритм (32) и алгоритм Винера совпадают.

## ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Получен алгоритм определения оптимальных значений полиномиального винеровского фильтра-экстраполатора для нестационарных случайных процессов, наблюдаемых с погрешностями. Универсальность полученного решения определяется тем, что каноническое разложение (17) существует и точно описывает в точках дискретности любой случайный процесс с конечной дисперсией. Определение оптимальных импульсных переходных функций на основе выражения (33) существенно проще по сравнению с процедурой формирования и решения систем уравнений (16) для большого числа измерений и порядка нелинейности.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Винер Н. Экстраполяция, интерполяция и сглаживание стационарных временных последовательностей с инженерными приложениями. — Нью-Йорк: Дж. Вилей, 1949. — 250 с.
2. Драган Я. П. Модели сигналов в линейных системах. — Киев: Наук. думка, 1972. — 302 с.
3. Кудрицкий В. Д. Атаманюк И. П. Алгоритм определения оптимальных параметров фильтра-экстраполатора Винера для нестационарных случайных процессов, наблюдаемых с погрешностями // Кибернетика и системный анализ. — 1996. — № 3. — С. 183–186.
4. Пугачев В. С. Теория случайных функций и ее применение. — М.: Физматгиз, 1962. — 720 с.
5. Кудрицкий В. Д. Прогнозирование надежности радиоэлектронных устройств. — Киев: Техника, 1982. — 168 с.
6. Атаманюк И. П. Векторное полиномиальное каноническое разложение случайного процесса // Техническая диагностика и неразрушающий контроль. — 2003. — № 1. — С. 40–43.
7. Атаманюк И. П. Алгоритм экстраполяции нелинейного случайного процесса на базе его канонического разложения // Кибернетика и системный анализ. — 2005. — № 2. — С. 267–273.

Поступила 27.04.2009